



| | | |
|--|--|---|
|  | УНИВЕРЗИТЕТ У НИШУ, ЕЛЕКТРОНСКИ ФАКУЛТЕТ |  |
| | Акредитација студијског програма – Мастер академске студије Управљање системима | |

Табела 5.1 - Распоред предмета по семестрима и годинама студија

МАСТЕР АКАДЕМСКЕ СТУДИЈЕ

Студијски програм: УПРАВЉАЊЕ СИСТЕМИМА

| Р.бр. | Шиф. Пред. | Назив предмета | Семестар | Број часова | ЕСПБ |
|---|-------------------------------------|--|----------|------------------------|-----------|
| ПРВА ГОДИНА | | | | | |
| Обавезни предмети заједнички за оба модула | | | | | |
| 1. | 2МУ31О01 | Рачунарски управљачки системи | 1 | 2+1+0+0 | 4 |
| 2. | 2МУ31О02 | Методе интелигентног управљања | 1 | 2+1+0+0 | 4 |
| 3. | 2МУ31О03 | Регулација електромоторних погона | 1 | 2+1+0+0 | 4 |
| 4. | 2МУ31ОСР | Студијски истраживачки рад 1 | 1 | 0+0+0+10 | 7 |
| 5. | 2МУ32О04 | Стручна пракса / тимски пројекат | 1 | | 3 |
| 6. | 2МУ32ОСР | Студијски истраживачки рад 2 | 2 | 0+0+0+10 | 7 |
| 7. | 2МУ32ОЗР | Мастер рад | 2 | | 15 |
| Модул 1: Аутоматско управљање | | | | | |
| Изборни предмети | | | | | |
| 8. | 2МУА1А01 | Управљање сложеним системима | 1 | 2+1+0+0 | 4 |
| | 2МУА1А02 | Предиктивно управљање | | 2+1+0+0 | |
| 9. | 2МУА1Б01 | Флексибилни производни системи | 1 | 2+1+0+0 | 4 |
| | 2МУА1Б02 | Операциона истраживања | | 2+2+0+0 | |
| | 2МУА1Б03 | Адаптивна обрада сигнала | | 2+1+1+0 | |
| | 2МУА1Б04 | Телеметрија | | 2+1+0+0 | |
| | 2МУА1Б05 | Ембедед системи | | 2+2+1+0 | |
| 2МУА1Б06 | Организација и управљање пројектима | 2+2+1+0 | | | |
| 10. | 2МУА2А01 | Интелигентне машине | 2 | 2+1+0+0 | 4 |
| | 2МУА2А02 | Методе дигиталног управљања и естимације | | 2+1+0+0 | |
| 11. | 2МУА2Б01 | Робустно управљање | 2 | 2+1+0+0 | 4 |
| | 2МУА2Б02 | Хидраулични и пнеуматски системи управљања | | 2+1+0+0 | |
| | 2МУА2Б03 | Електроmedizinска инструментација | | 2+1+1+0 | |
| | 2МУА2Б04 | Системи за управљање и надзор у индустрији | | 2+2+1+0 | |
| | 2МУА2Б05 | Пројектовање електронских уређаја | | 2+2+1+0 | |
| Укупно часова активне наставе на модулу Аутоматско управљање | | | | 14+7,57+0,57+20 | |
| Укупно ЕСПБ на модулу Аутоматско управљање | | | | | 60 |
| Модул 2: Рачунарско управљање системима и мерна техника | | | | | |
| Изборни предмети | | | | | |
| 12. | 2МУР1А01 | Рачунарски системи за мерење и контролу | 1 | 2+2+0+0 | 4 |

| | | | | | |
|---|--------------------------|---|---|------------------------|-----------|
| | 2МУР1А02 | Пројектовање микрорачунарских мерних инструмената | | 2+1+1+0 | |
| 13. | 2МУР1Б01 | Управљање сложеним системима | 1 | 2+1+0+0 | 4 |
| | 2МУР1Б02 | Моделирање и симулација у ауто индустрији | | 2+1+0+0 | |
| | 2МУР1Б03 | Адаптивна обрада сигнала | | 2+1+1+0 | |
| | 2МУР1Б04 | Менаџмент квалитета | | 2+1+0+0 | |
| | 2МУР1Б05 | Организација и управљање пројектима | | 2+2+1+0 | |
| | 2МУР1Б06 | Географски информациони системи | | 2+2+1+0 | |
| | 2МУР1Б07 | Ембедед системи | | 2+2+1+0 | |
| | 2МУР1Б08 | Рачунарска анимација | | 2+2+1+0 | |
| | 2МУР1Б09 | Бежични сензори и сензорске мреже | | 2+1+1+0 | |
| | 2МУР1Б10 | Телеметрија | | 2+1+0+0 | |
| 14. | 2МУР2А01 | Сензори и претварачи у возилима | 2 | 2+1+1+0 | 4 |
| | 2МУР2А02 | Сензори, претварачи и актуатори | | 2+2+0+0 | |
| | 2МУР2А03 | Интелигентни мерни системи | | 2+1+1+0 | |
| | 2МУР2А04 | Виртуелна мерна инструментација | | 2+0+2+0 | |
| 15. | 2МУР2Б01 | Методe дигиталног управљања и естимације | 2 | 2+1+0+0 | 4 |
| | 2МУР2Б02 | Системи аутоматског управљања у возилима | | 2+1+0+0 | |
| | 2МУР2Б03 | Системи за управљање и надзор у индустрији | | 2+2+1+0 | |
| | 2МУР2Б04 | Пројектовање електронских уређаја | | 2+2+1+0 | |
| | 2МУР2Б05 | Интелигентни системи | | 2+1+0+0 | |
| | 2МУР2Б06 | Електроmedizinска инструментација | | 2+1+1+0 | |
| | 2МУР2Б07 | Мобилни комуникациони системи | | 2+1+0+0 | |
| Укупно часова активне наставе на модулу Рачунарско управљање системима и мерна техника | | | | 14+7,79+1,99+20 | |
| Укупно ЕСПБ на модулу Рачунарско управљање системима и мерна техника | | | | | 60 |